

Graphics Systems and Models

321190
2007년 봄학기
3/6/2007
박경신

Computer Graphics

- 정보의 표시 (Information Visualization)
- 설계 (Design)
- 시뮬레이션 (Simulation), 애니메이션 (Animation)
- 사용자 인터페이스 (User Interfaces)

2

Computer Graphics Main Theme

- 이미지 (Imaging)
 - 2차원 이미지를 효과적으로 표현
- 모델링 (Geometric Modeling)
 - 가상 3차원 물체를 효과적으로 표현
- 렌더링 (Rendering)
 - 3차원모델에서 2차원 이미지로 사진과 같이 사실적으로 표현
- 애니메이션 (Animation)
 - 시간에 따른 움직임을 자연스럽게 표현

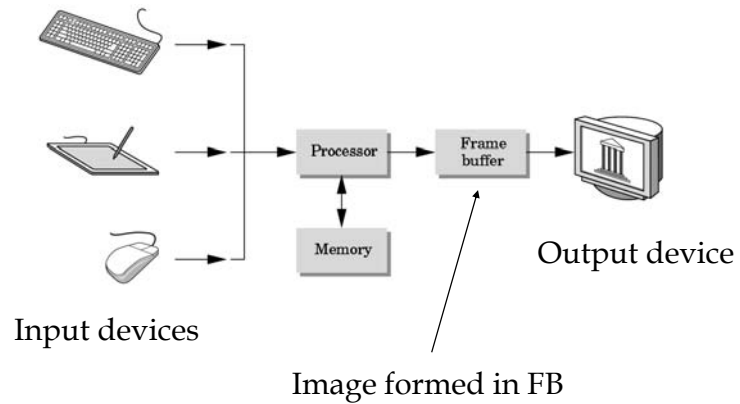
3

Graphics System

- PC
 - CPU
 - Memory
 - Disk
 - Graphics card
 - Sound card
 - Peripherals: keyboard, mouse, monitor
 - Network
- Graphics card
 - GPU
 - Memory
 - Video output

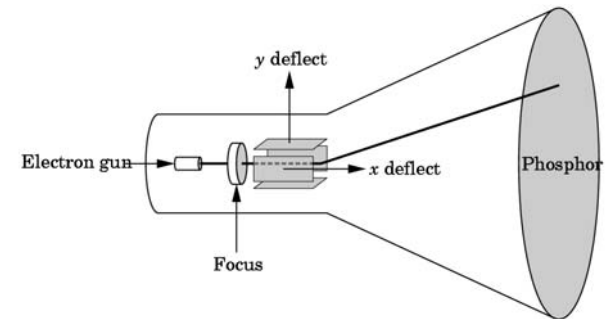
4

Graphics System



5

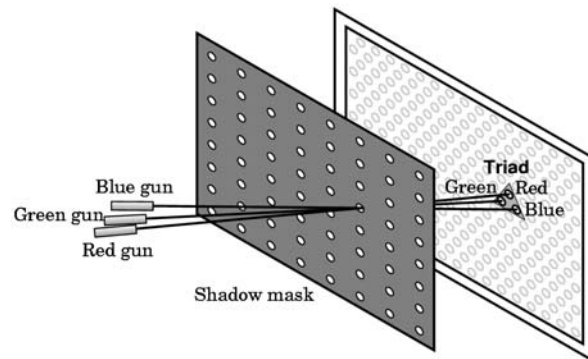
CRT



컴퓨터의 출력은 디지털 아날로그 변환기 (digital-to-analog converter)에 의해 x,y 편향판 사이의 전압으로 변환. 충분한 양의 전자선이 형광 물질에 도달하면 CRT 표면에서 빛이 방출. CRT는 a line-drawing device (calligraphic)로 사용되거나 프레임 버퍼 (raster mode) 출력에 사용

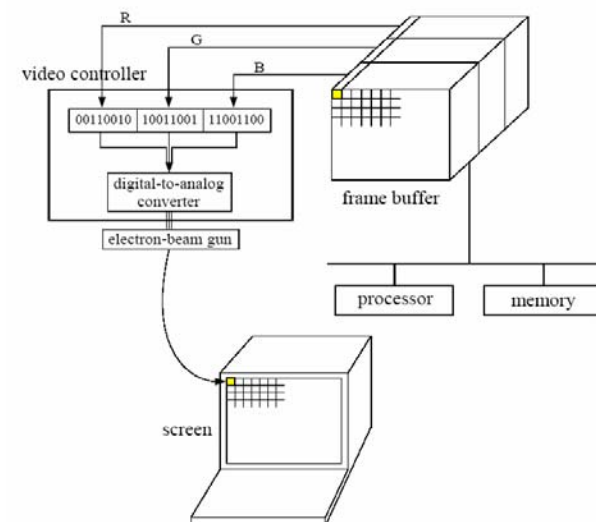
6

Shadow Mask CRT



7

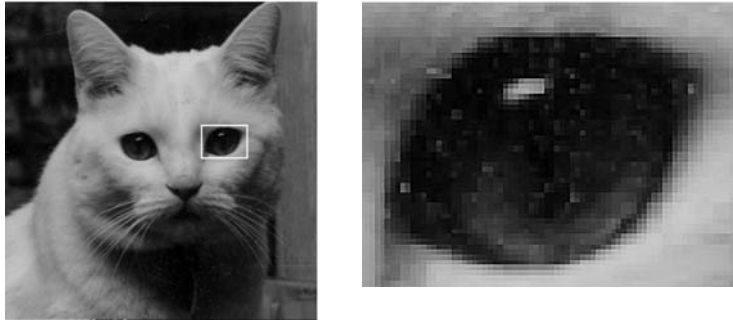
Raster-based Graphics System



8

Raster-based Graphics System

- 그래픽스 시스템 안의 프레임버퍼 (frame buffer)에서 화소(pixel)의 배열(array)인 래스터 (raster)로 생성



9

Raster Image

- 래스터 이미지 (Raster Image)
 - 직사각형 형태의 이미지 영역을 화소 (pixel)라 부르는 조그마한 영역으로 나누어 각 화소를 해당 영역을 대표하는 색깔로 칠함
 - 연속적인 영상을 유한개의 화소를 사용하는 영역으로 표현하므로 오차가 발생 - aliasing
- 화소 (Pixel = picture element)
- 프레임버퍼 (Frame buffer)
 - 화면에 출력되는 래스터 이미지에 대한 픽스맵 데이터는 프레임 버퍼(frame buffer)라고 불리는 메모리 한 부분에 저장되어야 함
 - 해상도 (resolution)은 프레임버퍼의 픽셀 수 - 640x480, 1024x768 ..
 - 프레임버퍼의 깊이 (depth of frame buffer)는 시스템이 얼마나 많은 색을 한 픽셀에서 표현할 수 있는 지를 결정
Eg., 8 bits: 256 colors
- 래스터화 (rasterization), 주사변환 (scan conversion)
 - 기하학적인 도형을 프레임버퍼 안의 픽셀의 색과 위치로 변환시키는 작업

10

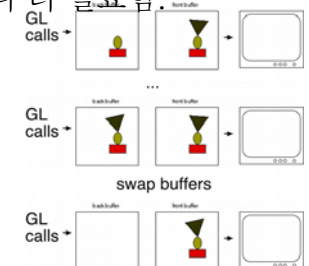
Frame Buffer

- 넓은 의미로 프레임 버퍼는 화면에 도시할 래스터 이미지뿐만 아니라 그러한 이미지를 생성하는데 필요한 여러 부류의 정보를 저장해주는 포괄적 의미의 그래픽스 전용 메모리를 뜻함.
- 색깔 버퍼 (Color buffer)
 - 더블 버퍼 (double buffer)
 - 스테레오 버퍼 (stereo buffer)
 - 알파 버퍼 (alpha buffer)
- 깊이 버퍼 (Depth buffer)
- 스텐실 버퍼 (Stencil buffer)
- 축적 버퍼 (Accumulation buffer)
- 픽셀 버퍼 (Pixel buffer) 등

11

Double Buffering

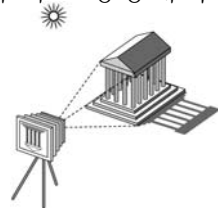
- 비디오 제어기가 항상 완성된 이미지를 도시하도록 함.
- 이를 위하여 프로세서는 이미지의 내용을 계산하여 후면 버퍼에 축적
- 그동안 비디어 제어기는 전면 버퍼의 내용을 읽어 화면에 이미지 도시함
- 싱글 버퍼링보다 훨씬 부드러운 애니메이션 생성
- 더블 버퍼링을 사용할 경우 버퍼가 하나 더 필요함. 필요에 따라 주어진 색깔 버퍼를 두개로 나누어야 함.
- 실제 frame rate이 낮아질 수 있음.



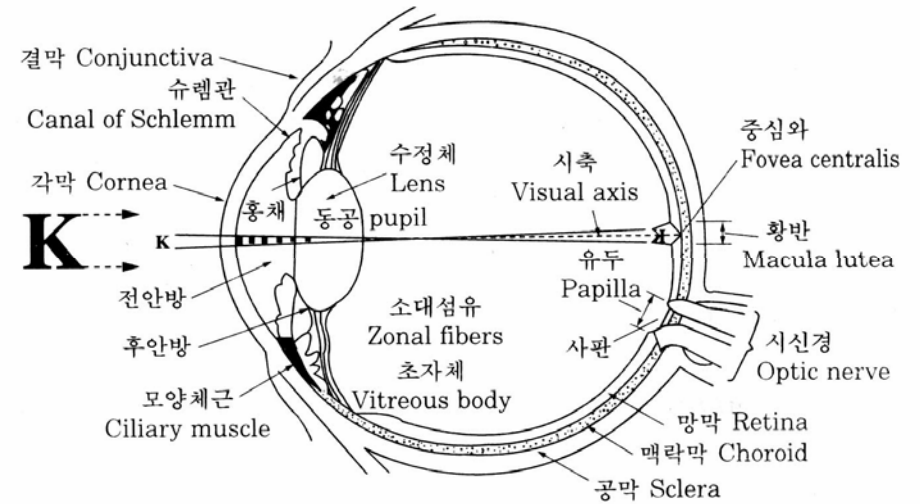
swap buffers

Images

- ❑ 컴퓨터 영상 (Computer-generated images)는 물체가 실제 존재하지 않는다는 점에서 인공영상임.
- ❑ 컴퓨터가 영상을 생성하는 방법은 인간의 시각 시스템과 같은 전통적인 영상생성 방법과 흡사함.
- ❑ Object (객체)는 영상생성 과정이나 관측자와 관계없이 공간에 존재.
- ❑ Viewer (관측자)는 물체의 영상을 형성하는 것. 인간 시각 시스템에서는 망막, 카메라에서는 필름에 영상 형성.
- ❑ Light (광원)이 없다면 객체는 어둡게 되고 영상에서는 아무 것도 보이지 않는다.



Human Visual System



Human Eye

- ❑ 빛은 각막(cornea)을 통해 눈에 들어옴.
- ❑ 홍채(iris)는 동공을 통해 눈으로 들어오는 빛의 양을 조절. 동공(pupil)은 눈의 중앙에 검게 보이는 부분으로 열린 틈.
- ❑ 동공을 통과한 빛은 수정체(lens)를 통과하여 눈 후면의 감광 표면인 망막(retina)의 중심부근, 황반(fovea)에 초점을 맞춤.
- ❑ 사람의 수정체는 관찰자와 물체 사이의 거리에 따라 수정체에 붙어 있는 모양근이 수축하거나 이완하여 초점에 맞도록 함. 물체가 가까우면 이 근육이 수축하여 수정체가 볼록해짐. 물체가 멀면 이 근육이 이완하여 수정체가 평평해짐.
- ❑ 망막은 카메라의 필름 같은 역할.
- ❑ 망막은 두 가지 광수용기(Photoreceptor), 즉 간상체(Rods)와 원추체(Cones)로 되어 있음.
- ❑ 망막은 빛을 신경신호로 바꿔서 뇌로 보내줌.

15

Photoreceptors (Rods & Cones)

- ❑ 간상체(rods)
 - 주로 어두울 때 활동
 - 흑백의 음영(Luminance)만을 구분함
 - 밝은 곳에 있다가 어두운 곳에 갑자기 들어가면 처음에는 아무것도 보이지 않다가 차차 주위가 보이기 시작. 처음 7~8분동안은 원추체가 작용하여 어두운 곳의 대상들을 보게 되며, 그 다음 약 40분 정도까지 간상체가 작용하여 대상들을 분명히 식별하게 됨.
 - 간상체는 파란색 스펙트럼에 민감함
- ❑ 원추체 (Cones)
 - 밝은 환경에서 작용
 - 원추체의 밀집이 바로 시력(visual acuity)을 결정
 - 원추체에는 세 가지가 있는데, 각각 삼원색(red, green, blue)에 대응하는 빛의 파장 범위에 대하여 민감함. [Young-Helmholtz설]
 - 색깔을 보려면 원추체가 활성화되어야 하므로, 어두운 상태에서는 색각(color vision)이 존재하지 않게 됨.

Rods/Cones Distribution

□ 간상체와 원추체의 분포

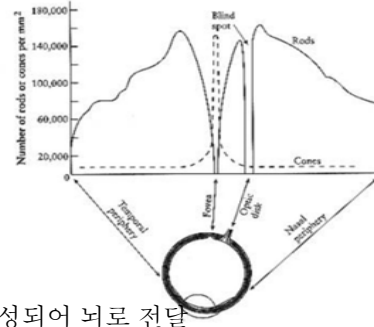
- 망막 표면에서 원추체와 간상체의 분포는 균일하지 않음.
600만~700만 개의 원추체가 황반 (fovea) 에 집중.
- 간상체는 황반으로부터 약 이십도 떨어진 곳에서부터 말초에 이르기까지 밀집해 있음

□ 황반 (Fovea)

- 원추체만 다량 존재
- 간상체는 없음
- S-cones (blue 원추체)는 없음
- 시력이 가장 예민함

□ 맹점 (Blind Spot)

- 간상체와 원추체 없음
- 신경절 세포 (ganglion cells)만 구성되어 뇌로 전달



17

Visual Acuity

□ 최소분간시력

- 가장 통용되는 시력 척도는 최소분간시력 (minimum separable acuity), 눈이 검출할 수 있는 과녁의 최소 특징 또는 과녁의 부분 사이의 최소 공간을 말함.

□ Vernier 시력

- Vernier 시력은 한 선과 다른 선의 측방향 변위 (lateral displacement), 즉 미소한 치우침을 분간하는 능력임.

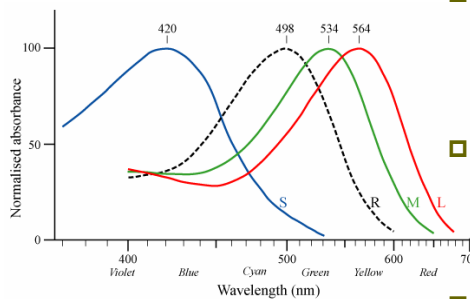
□ 최소지각시력, 입체 시력

- 최소지각시력 (minimum perceptible acuity)은 배경으로부터 한 점 (가령 등근 점)을 분간하는 능력. 또 깊이가 있는 단일 물체의 차이를 분간하는 능력을 입체시력 (stereoscopic acuity)이라 함.

- 2 feet 떨어진 곳에서 1280x1024, 17" 모니터를 보면 1 pixel 당 1.4 arc-minutes을 시력을 제공해준다.

18

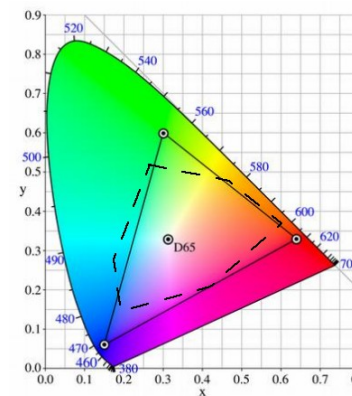
Color Perception



- 사람이 인식할 수 있는 가시분광 (Visible spectrum)은 400 nm (보라색)~700 nm (빨강색) 사이에 펼쳐져 있다.
- 세상의 물체들은 극단적인 경우를 제외하고 여러 파장들을 반사하므로 망막의 동일 지점이 이들에 의해 자극을 받는다.
- 컬러 텔레비전은 빨강, 초록, 파랑점들의 가산적 혼합으로 대부분의 색깔을 나타낸다.

19

Chromatic Color



□ 색상 (Hue)

- 우리가 색깔이라고 부르는 시각 경험

□ 채도 (Saturation)

- 색깔의 채도란 그 색이 흰색/회색 때문에 그 순수성이 떨어지는 정도
- 진한색 (빨강색, 파랑색)은 채도가 높은 것. 회색으로부터 멀리 있음.
- 파스텔톤 (분홍색, 하늘색)은 채도가 낮은 것. 회색에 가까워 짐.

□ 명도 (Brightness)

- 빛 자극의 물리적 강도가 감각되는 명도를 결정.
- 명도의 차원은 흑색에서부터 색상이 없고 명도가 최대인 백색까지 변함.

20

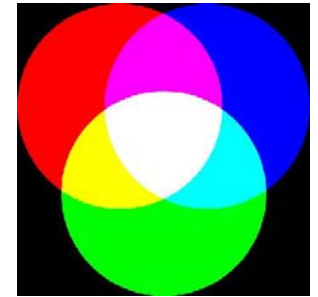
Color Model

- 색깔을 어떤 모델을 사용하여 수치적으로 표현할 것인가?
 - RGB
 - CMY
 - HSV (HSB)
 - YIQ - NTSC Television

21

RGB

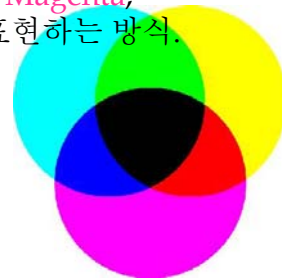
- 빛의 삼원색으로 컬러 디스플레이 시스템에 적합
- RGB 컬러 모델은 각 화소 값이 그 화소에 칠할 (RED, GREEN, BLUE) 값을 더해 표현하는 방식
 - n_R : # of bits for R channel
 - n_G : # of bits for G channel
 - n_B : # of bits for B channel
 - $n = n_R + n_G + n_B$
 - $2^n = 2^{(n_R + n_G + n_B)}$ 개의 색깔 표현 가능
- Examples
 - Black (0, 0, 0), White (1, 1, 1)
 - Red (1, 0, 0), Green (0, 1, 0), Blue (0, 0, 1)
 - Cyan(0, 1, 1), Magenta (1, 0, 1), Yellow (1, 1, 0)



22

CMY

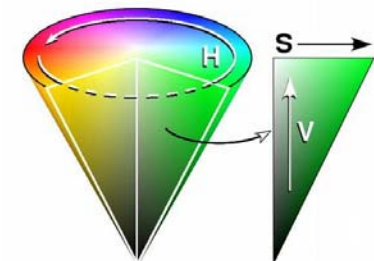
- 색의 삼원색으로 프린팅에 적합.
- CMY 컬러 모델은 RGB의 보색인 Cyan, Magenta, Yellow을 사용. 흰색에서 RGB를 빼서 표현하는 방식.
 - Cyan = 1 - red (green & blue만 남음)
 - Magenta = 1 - green (red & blue만 남음)
 - Yellow = 1 - blue (red & green만 남음)
- Examples
 - Black (1, 1, 1), White (0, 0, 0)
 - Red (0, 1, 1), Green (1, 0, 1), Blue (1, 1, 0)
 - Cyan (1, 0, 0), Magenta (0, 1, 0), Yellow (0, 0, 1)
- RGB/CMY 변환
 - CMY = (1, 1, 1) - RGB
 - RGB = (1, 1, 1) - CMY



23

HSV/HSB

- HSV 컬러 모델은 색상(Hue), 채도 (Saturation), 명도 Value/Brightness)
 - 색상은 0 ~ 360도의 범위 각도
 - 채도는 0 ~ 1 범위의 반지름
 - 명도는 z축에서의 위치: 0-검정, 1-흰색



24

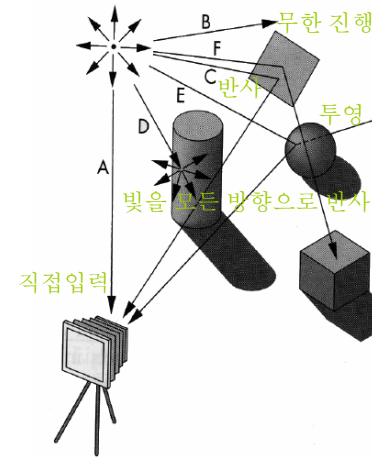
Luminance

- 색의 밝기 (brightness)
- RGB의 명암도 변환
 - NTSC 표준 명암도 = $0.299 * R + 0.587 * G + 0.114 * B$
 - 평균 명암도 = $0.33 * R + 0.33 * G + 0.33 * B$



25

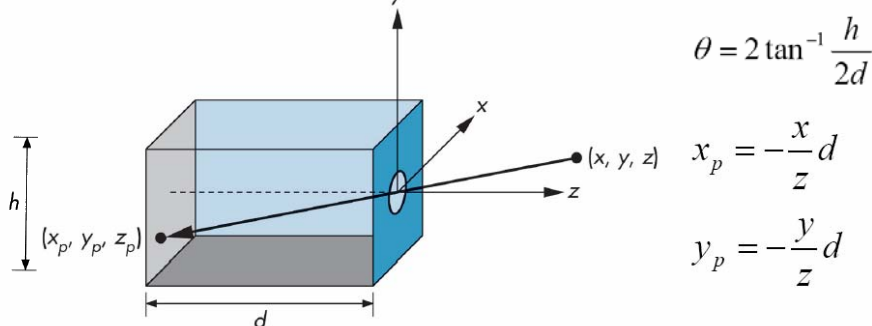
Synthetic Imaging Process



- 점광원 (point light source)은 한 지점에서 모든 방향으로 빛을 방출
- 관측자 (Viewer)는 카메라
- 광선 (ray)은 한점에서 시작하여 임의의 방향으로 무한히 진행하는 반직선.
- 광선추적 (Ray tracing) 또는 광자 매핑 (photo mapping)은 이런 영상모델을 기반으로 하여 제작한 기법
- 라디오시티 (radiosity)는 면에 입력된 광선이 모든 방향으로 똑같이 반사되는 물체에 가장 적합. 에너지 바탕 기법.

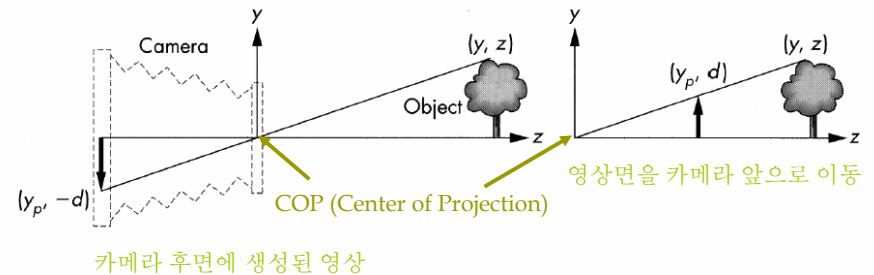
Pinhole Camera

- Pinhole camera는 상자의 한쪽 면에 작은 구멍이 나있고 필름이 안쪽의 반대쪽 면에 놓인 상자
- $(x_p, y_p, -d)$ 는 (x, y, z) 가 투영된 점
- 카메라의 시야는 필름 면에 맺힐 수 있는 가장 큰 크기의 객체에 의해 만들어지는 각도



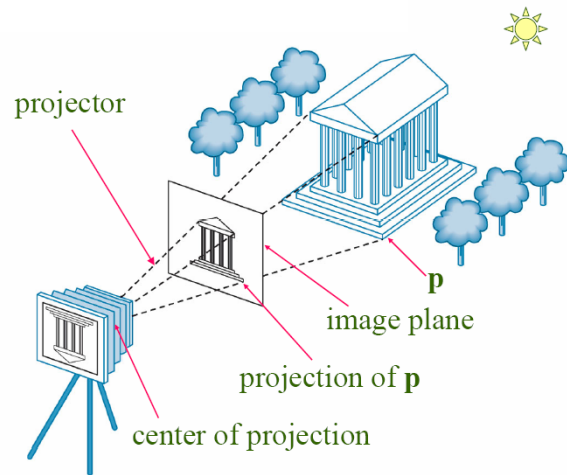
Synthetic-Camera Model

- Pinhole camera model에서 image plane을 앞으로 움직인 것
- 클리핑 윈도우 (Clipping window)
 - 합성카메라에서는 시야에 따른 영상 크기의 제한을 고려해야 함



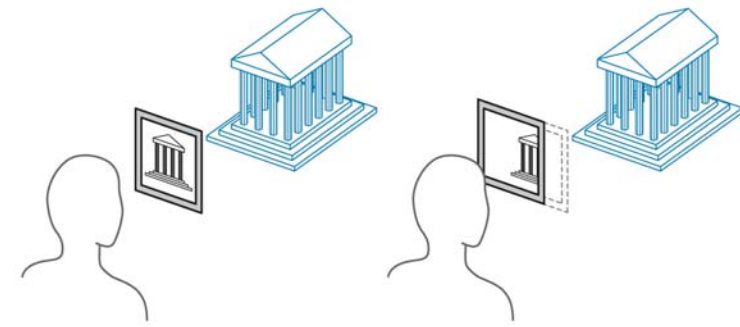
28

Synthetic Camera Model



29

Clipping



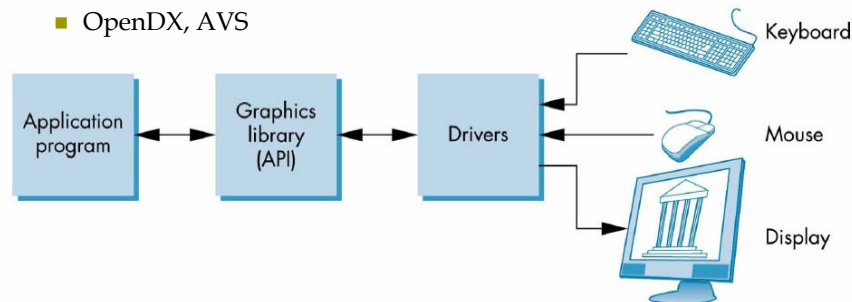
클리핑 윈도우의 초기 위치

클리핑 윈도우의 이동

30

3D Graphics API

- Low-level graphics libraries
 - OpenGL, Direct3D
- Scene graph libraries
 - SGI Performer, Open Inventor, Open Scene Graph, Java3D
- Scientific visualization & advanced graphics toolkits
 - OpenDX, AVS



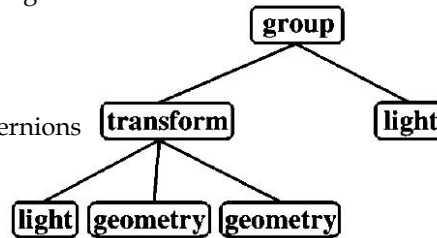
Low-level 3D Graphics API

- 기본적으로 제공하는 명령어:
 - 점, 선, 폴리곤, 곡선과 곡면 (points, lines, polygons, curves and surface) 기하학적 모델링
 - 위치, 회전, 크기 지정
 - 컬러 지정
 - 조명 (light sources) 지정
 - 재질 (material properties) 지정
 - 관측 (view) - 카메라 위치 (camera position: center of projection), 방향 (camera coordinate system), 초점 거리 (size of the image), 필름 면 (height and width of the back of the camera)
 - 텍스처 로딩 (texture loading)

32

Scene Graph API

- 장면 그래프 (scene graph)는 그래픽을 표현하는데 쓰이는 트리 (tree)임
- 노드 (node)는 그룹, 변환, 조명, 기하 (group, transformation, light, geometry)등을 표현하는데 쓰임
- 주요 요소:
 - Standard data structures for geometry & graphics state
 - Automatic, optimized rendering
 - View culling
 - Level of detail
 - Model loaders
 - Math: vectors, matrices, quaternions
 - Intersection testing
 - Multiprocessing



33

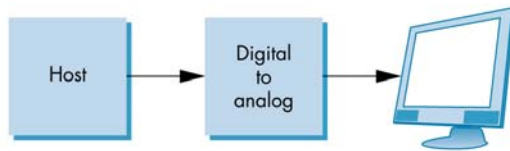
Graphics Pipeline

- 그래픽스 파이프라인은 PC 메모리에 있는 프로그램과 데이터
- CPU가 프로그램을 실행하여 그래픽스 명령어를 처리함
- 명령어와 데이터가 그래픽스 카드로 보내짐
- 영상 (Images)는 그래픽스 카드 메모리에서 렌더링됨
- CPU와 그래픽스 카드를 연결해주는 인터페이스
 - PCI
 - AGP
 - PCI Express
- 그래픽스 카드와 디스플레이를 연결해주는 인터페이스
 - VGA
 - DVI
 - Composite, S-Video

34

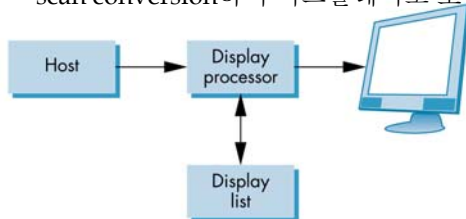
Graphics Architecture

- 초기 그래픽스 시스템



- 디스플레이 프로세서 구조

- 디스플레이 프로세서에서 리스트 안에 있는 프로그램을 실행하여 scan conversion하여 디스플레이로 보내줌

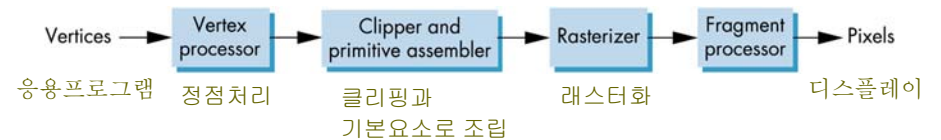


35

Pipeline Architecture

- 기하 파이프라인 (geometric pipeline)

- 정점 처리 (vertex processing)
- 클리핑과 기본요소로 조립 (clipping and primitive assembly)
- 래스터화 (rasterization)
- 단편 처리 (fragment processing)

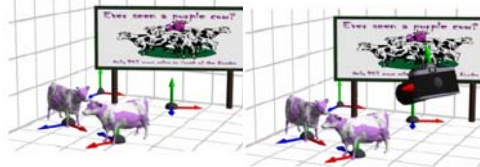


36

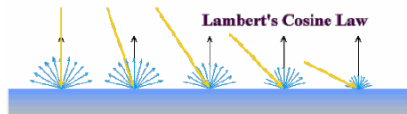
Vertex Processing

- 각 정점의 좌표변환을 수행하고 색을 계산 처리
- 행렬 변환(matrix transformation)을 통하여 좌표계 변환을 계산

- Model transformation
- Viewing transformation



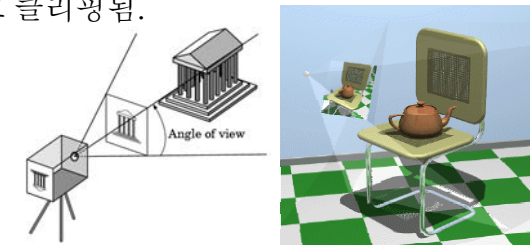
- 광원의 특성과 객체 표면의 물리적인 특성을 고려한 물리적인 음영모델을 이용하여 색을 계산



37

Clipping and Projection

- 투영 (projection)은 관측자가 구도를 잡았을 때 물체를 구성하는 3차원 공간의 점이 2차원 평면인 화면의 어느 지점으로 투영되는지 결정
 - 원근 투영 (Perspective projection)
 - 평행 투영 (Parallel projection)
- 카메라 앞에 피라미드 같은 클리핑 볼륨(clipping volume)을 두어 윈도우 밖에 투영되는 객체는 영상으로 나타나지 않고 클리핑됨.



Primitive Assembly

- 클리핑은 정점 단위로 이루어지기 보다는 기본요소 단위로 이루어짐
- 파이프라인의 클리핑 단계에서는 클리핑이 이루어지기 전에 정점의 집합을 아래와 같은 기본요소 단위로 조립함
 - 선분 (Line segments)
 - 다각형 (Polygons)
 - 곡선과 곡면 (Curves and surfaces)

39

Rasterization

- 클리핑기로부터 나온 기본 요소는 아직 정점으로 표현되어 있는데 프레임 버퍼의 픽셀로 변환되어야함.
- 래스터기의 출력은 각 기본 요소 단편 (fragments)의 집합
- 단편은 색과 위치 정보를 전달하는 잠정적인 픽셀
- 단편은 주어진 픽셀에 대해서 현재의 단편이 이미 래스터화된 단편의 뒤에 놓여있는지를 결정하기 위한 깊이(depth) 정보

40

Fragment Processing

- ❑ 래스터기에서 생성한 단편 (fragments)을 받아들여 프레임 버퍼 안에 있는 픽셀을 갱신
- ❑ 단편에 대응하는 픽셀의 색은 프레임 버퍼로부터 읽혀지거나 또는 반투명의 효과를 주기 위하여 단편의 색과 혼합
- ❑ 단편의 색은 텍스처 매핑 혹은 범프 매핑으로 바꾸거나, 또는 정점의 색으로 보간.
- ❑ 카메라에서 가까운 단편은 다른 단편을 보이지 않게 할 수 있음.
 - 은면 제거 (Hidden-surface removal)

41

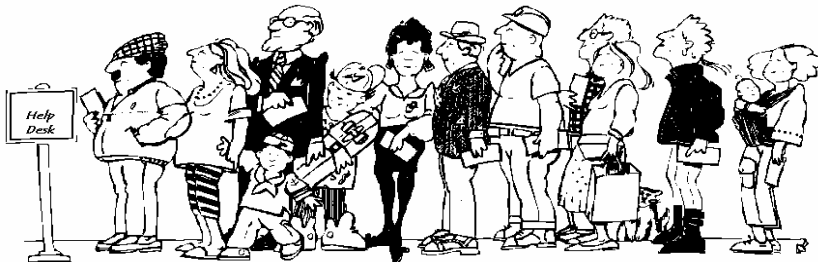
Programmable Pipeline

- ❑ 최근 NVIDIA와 ATI 등 그래픽스 카드 제조회사에서 발표하고 있는 GPU (Graphics Processing Unit)에서 사용하고 있는 구조
- ❑ 렌더링 파이프라인의 일부분을 프로그래머가 **vertex shader**와 **pixel/fragment shader**를 통하여 원하는 방식으로 프로그래밍을 할 수 있음.
- ❑ 과거에는 불가능하였던 다양한 실시간 렌더링 효과를 유연하게 생성할 수 있음.

42

Announcement

- ❑ 3/9 (금)까지 실습과제 Group 형성해서 email 또는 수업시간 전에 알려줄 것.
- ❑ 다음 수업은 OpenGL 배우기



43